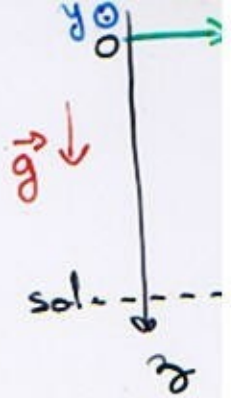


Exercice 1

19. Système : objet - référentiel terrestre (galiléen).
L'objet n'est soumis qu'à son poids $\vec{P} = m\vec{g}$
On applique la 2^{de} loi de Newton:
 $\vec{P} = m\vec{a} = m\vec{g}$ $\vec{a} = \vec{g}$



20. $\dot{v}_x = a_x = 0 \Rightarrow v_x = 0x + k_1$
or, $v_x(0) = 0 + k_1 = v_{0x} \Rightarrow k_1 = v_{0x}$
• $\dot{v}_y = a_y = 0 \Rightarrow v_y = k_2$ or $v_y(0) = k_2 = 0$
• $\dot{v}_z = g \Rightarrow v_z = gt + k_3$ or $v_z(0) = 0 + k_3 = 0$

$$\vec{v} \begin{cases} v_x = v_0 \\ v_y = 0 \\ v_z = gt \end{cases}$$

21. $\dot{x} = v_x = v_0 \Rightarrow x = v_0 t + k_4$; or $x(0) = 0 = 0 + k_4 \Rightarrow k_4 = 0$.
• $\dot{y} = v_y = 0 \Rightarrow y = 0t + k_5$; $y(0) = 0 = k_5 \Rightarrow k_5 = 0$.
• $\dot{z} = v_z = gt \Rightarrow z = \frac{1}{2}gt^2 + k_6$
or $z(0) = 0 = 0 + k_6$.

équations horaires du mouvement $\begin{cases} x(t) = v_0 \cdot t \\ y(t) = 0 \\ z(t) = \frac{1}{2}gt^2 \end{cases}$

$y(t) = 0$ Donc le mouvement a lieu dans le plan (x, z)

22. L'équation de la trajectoire est de la forme: $z = f(x)$.
• on exprime t en fonction de x : $t = \frac{x}{v_0}$.

• on substitue dans l'expression de z :

$$z(x) = \frac{1}{2}gt^2 = \frac{1}{2}g \times \left(\frac{x}{v_0}\right)^2$$

équation de la trajectoire:

$$z(x) = \frac{1}{2} \frac{g}{v_0^2} \times x^2 \quad \text{parabole}$$

23. Date à laquelle l'objet touche le sol (situé 10 m en dessous).

$$z_{\text{sol}} = 10 \text{ m} = \frac{1}{2}gt_{\text{sol}}^2$$

$$\Rightarrow t_{\text{sol}}^2 = \frac{2 \times 10}{g} = \frac{2 \times 10}{9,8}$$

$$t_{\text{sol}} = \sqrt{\frac{2 \times 10}{9,8}} = 1,4 \text{ s}$$

• Coordonnées du point d'impact.

$$z_{\text{sol}} = 10 \text{ m}$$

$$x_{\text{sol}} = v_0 \times t_{\text{sol}} = 5 \times 1,4 = 7,0 \text{ m}$$

• vitesse

$$\vec{v} \begin{cases} v_x = 5 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1} \\ v_z = gt_{\text{sol}} \end{cases}$$

$$v_z = 9,8 \times 1,4 = 14 \text{ m/s}$$



$$v = \sqrt{v_x^2 + v_z^2}$$

$$v = \sqrt{5^2 + 14^2} = 15 \text{ m/s}$$